



Prof. Alberto Guadagnini

Dipartimento di Ingegneria Idraulica, Ambientale e del Rilevamento (DIAR)

Politecnico di Milano, Piazza Leonardo da Vinci, 32, 20133 Milano- Italy

DINAMICA DEI FLUIDI IDEALI

Note del Corso di *Meccanica dei Fluidi*

Corso di Laurea in Ingegneria Meccanica - Facoltà di Milano Bovisa

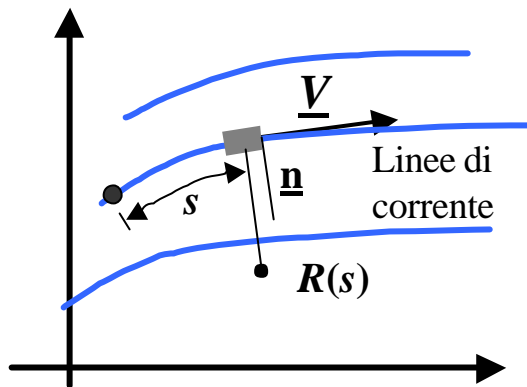
A.A. 2000 / 2001

Dinamica dei Fluidi Ideali

- ⇒ Equazione indefinita dell'equilibrio dinamico / fluidi ideali
- ⇒ Teorema di Bernoulli
- ⇒ Teorema di Bernoulli - estensione alle correnti
- ⇒ Processi di Efflusso ed esempi
- ⇒ Correnti in pressione
- ⇒ Spinte dinamiche
- ⇒ Teorema di Bernoulli - estensione ai fluidi reali

Fluidi ideali – Il Teorema di Bernoulli

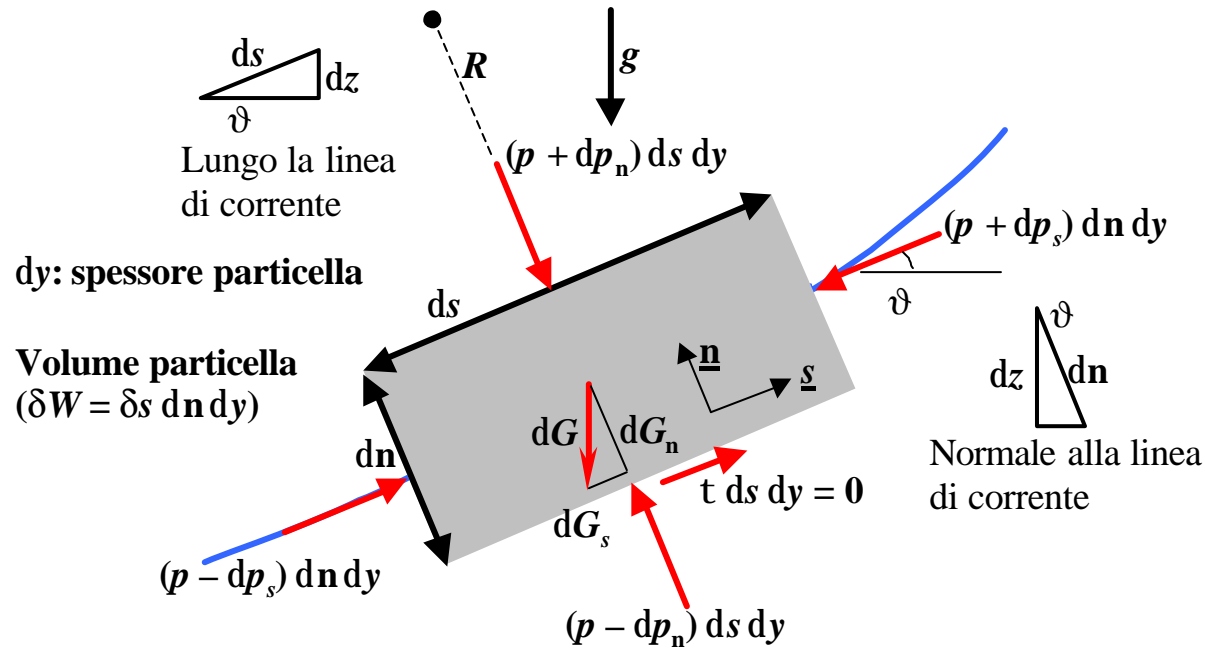
- **Fluido ideale (non-viscoso):** si assume che il fluido abbia zero - viscosità ($t = 0$)
- **Il moto di una particella di fluido è governato esclusivamente da forze di pressione e di gravità** \Rightarrow **Seconda Legge di Newton**
 $(\text{forza netta di pressione}) + (\text{forza netta di gravità}) = (\text{massa}) \times (\text{accelerazione})$
- **Iniziamo con un moto bi-dimensionale, stazionario**



$$\underline{a} = \underline{a}(s, \mathbf{n}) \Rightarrow a_s = V \partial V / \partial s; a_n = V^2/R$$

$\partial V / \partial s \neq 0 \Rightarrow$ accelerazione lungo la traiettoria

$R \neq \infty$ (la particella non segue una traiettoria rettilinea) \Rightarrow accelerazione normale alla traiettoria



Equazione del moto lungo \underline{s}

$$S \delta F_s = \delta m a_s = \delta m V \partial V / \partial s$$

$$= \rho \delta W V \partial V / \partial s$$

$$-\gamma \sin \vartheta - \frac{\partial p}{\partial s} = \rho V \frac{\partial V}{\partial s} = \rho a_s$$

Forza di massa

$$\delta G_s = -\delta G \sin \vartheta = -g \delta W \sin \vartheta$$

Forza di Pressione (p non costante nel campo per effetto del peso)

$$\delta p_s \approx (\partial p / \partial s) \delta s / 2 \text{ (serie di Taylor)}$$

$$\delta F_{ps} = (p - dp_s) \, dn \, dy - (p + dp_s) \, dn \, dy = -2 \, dp_s \, dn \, dy$$

$$= -(\partial p / \partial s) \delta s \, dn \, dy = -(\partial p / \partial s) \delta W$$

Il valore effettivo di p non è importante; conta il differenziale. C'è un gradiente di pressione $\nabla p = \partial p / \partial s \underline{s} + \partial p / \partial n \underline{n} \neq \mathbf{0}$ che causa una forza di pressione netta sulla particella.

Riarrangiando:

lungo una linea di corrente, il valore di n è costante
($dn = 0$) $\Rightarrow dp = (\partial p / \partial s) ds + (\partial p / \partial n) dn = (\partial p / \partial s) ds$

$$\sin \vartheta = dz / ds$$

$$V \partial V / \partial s = (1/2) \partial V^2 / \partial s$$

$$\partial p / \partial s = dp / ds$$

$$-\gamma \frac{dz}{ds} - \frac{dp}{ds} = \frac{1}{2} \rho \frac{dV^2}{ds} \quad \Rightarrow \quad dp + \frac{1}{2} \rho dV^2 + \gamma dz = 0 \quad \text{Lungo una linea di corrente}$$

Integrando $\Rightarrow \int \frac{dp}{\rho} + \frac{1}{2} V^2 + g z = C \quad \text{Lungo una linea di corrente}$

La costante, C , può essere determinata dalle condizioni in un dato punto sulla linea di corrente. Difficoltà nell'integrare il termine di pressione: $\rho = \rho(p, \text{temperatura})$

Densità, ρ , costante

$$p + \frac{1}{2} \rho V^2 + \gamma z = \text{costante} \quad \Rightarrow$$

$$z + \frac{p}{\gamma} + \frac{V^2}{2g} = \text{costante}$$

**EQUAZIONE DI
BERNOULLI**

(1) Effetti viscosi trascurabili; (2) flusso stazionario; (3) fluido incompressibile; (4) equazione applicabile lungo una linea di corrente; (5) assenza di scambi energetici con l'esterno (sistema chiuso)

Equazione del moto lungo la normale, \underline{n} , alla traiettoria

$$S \delta F_n = \delta m a_n = \delta m V^2 / R = \rho \delta W V^2 / R$$

Forza di massa

$$\delta G_n = - \delta G \cos \vartheta = - g \delta W \cos \vartheta \quad (\vartheta = p/2 \text{ linea di corrente verticale; il peso non contribuisce})$$

Forza di Pressione (p non costante nel campo per effetto del peso)

$$\delta p_n \approx (\partial p / \partial n) \delta n / 2 \text{ (serie di Taylor)}$$

$$\delta F_{pn} = (p - dp_n) ds dy - (p + dp_n) ds dy = - 2 dp_n ds dy = - (\partial p / \partial n) \delta s dn dy = - (\partial p / \partial n) \delta W$$

Bilancio:
$$\sum \delta F_n = \delta G_n + \delta F_{pn} = \left[-\gamma \cos \vartheta - \frac{\partial p}{\partial n} \right] \delta W$$

$$\cos \vartheta = dz / dn$$

$$-\gamma \frac{dz}{dn} - \frac{\partial p}{\partial n} = \frac{\rho V^2}{R}$$

Interpretazione fisica: un cambiamento nella direzione del moto di una particella fluida (traiettoria curvilinea, $R < \infty$) è accompagnato da una appropriata combinazione di (a) gradiente di pressione e (b) componente del peso della particella lungo la normale alla traiettoria

Se trascuro la gravità (flusso di gas), oppure se il flusso è orizzontale

$$\frac{\partial p}{\partial n} = -\frac{\rho V^2}{R}$$

La p cresce con la distanza dal dal centro di curvatura (**\underline{n}** punta verso *l'interno* della linea di corrente curva, per cui $\partial p/\partial n < 0$)

Esempio: la pressione all'esterno di un tornado ($p = p_{atm}$) è maggiore della pressione al centro (\approx vuoto). Questa Δp è necessaria per bilanciare le accelerazioni centrifughe associate con il moto del fluido.

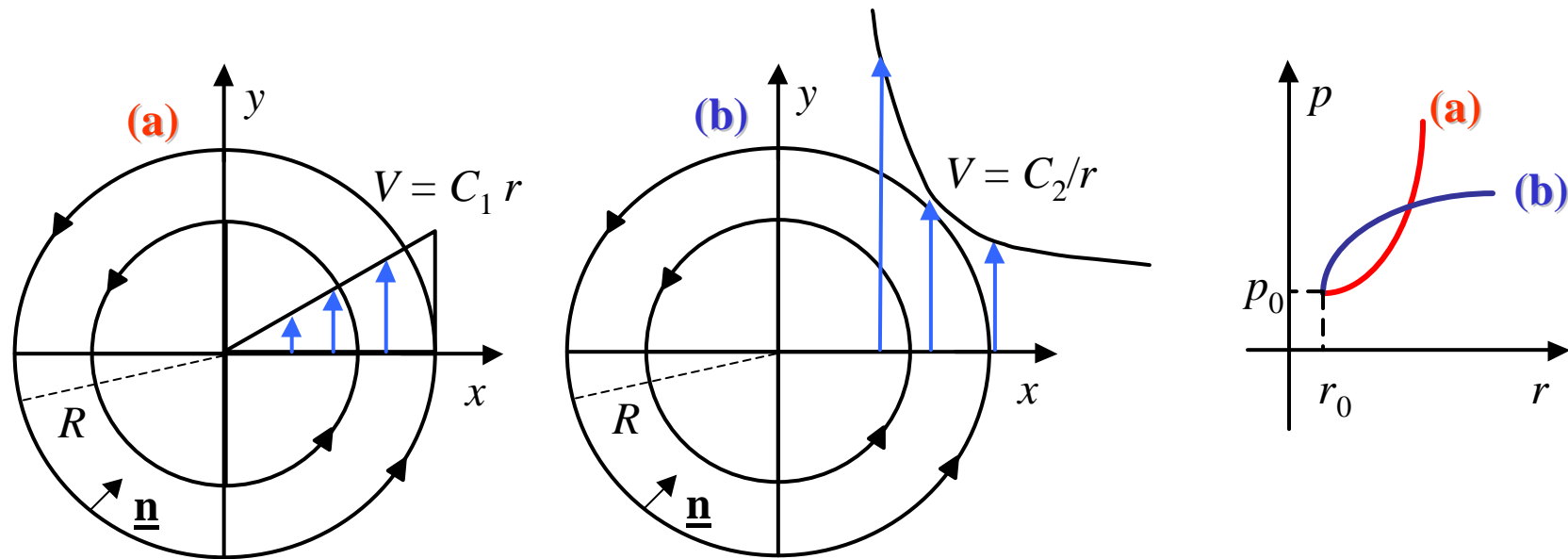
Integro e tengo conto del fatto che $s = \text{costante}$ lungo \underline{n}

$$\int \frac{dp}{\rho} + \int \frac{V^2}{R} dn + g z = C$$

L'integrazione non può essere completata senza conoscere la dipendenza da \underline{n} in $V = V(s, \underline{n}); R = R(s, \underline{n})$

$$p + \rho \int \frac{V^2}{R} dn + \gamma z = \text{costante lungo } \underline{n}$$

Per densità, r , costante



Moto stazionario su piano orizzontale ($dz / dn = 0$); linee di corrente circolari ($\partial / \partial n = - \partial / \partial r$; raggio di curvatura $R = r$); fluido ideale, incomprimibile $\Rightarrow \frac{\partial p}{\partial r} = \frac{\rho V^2}{r}$

(a)

$$\frac{\partial p}{\partial r} = \rho C_1^2 r$$

(b)

$$\frac{\partial p}{\partial r} = \frac{\rho C_2^2}{r^3}$$

In (a) e (b) $\partial p / \partial r > 0 \Rightarrow p \uparrow$ se $r \uparrow$

Integrando rispetto ad r , partendo da una pressione nota, p_0 , in $r = r_0$

$$p = \frac{1}{2} \rho C_1^2 (r^2 - r_0^2) + p_0$$

$$p = \frac{1}{2} \rho C_2^2 \left[\frac{1}{r_0^2} - \frac{1}{r^2} \right] + p_0$$

Equazione di equilibrio dinamico / fluido ideale (Eq. di EULERO)

prima eq. cardinale della dinamica

$$\sum \bar{F}_m + \sum \bar{F}_s = m \cdot \bar{a}$$

*consideriamo un volumetto infinitesimo di fluido
dove con \mathbf{r} e p indichiamo densità e pressione*

HP.1 P Fluido ideale (t = 0 P s = p)

distribuzione di pressioni come nel fluido in quiete

⇒ forze di massa $\mathbf{r} \bar{\mathbf{F}} \, dy \, dx \, dz$

⇒ forze di superficie

$$-\frac{\partial p}{\partial x} \cdot dx \, dy \, dz \, \bar{\mathbf{i}}$$

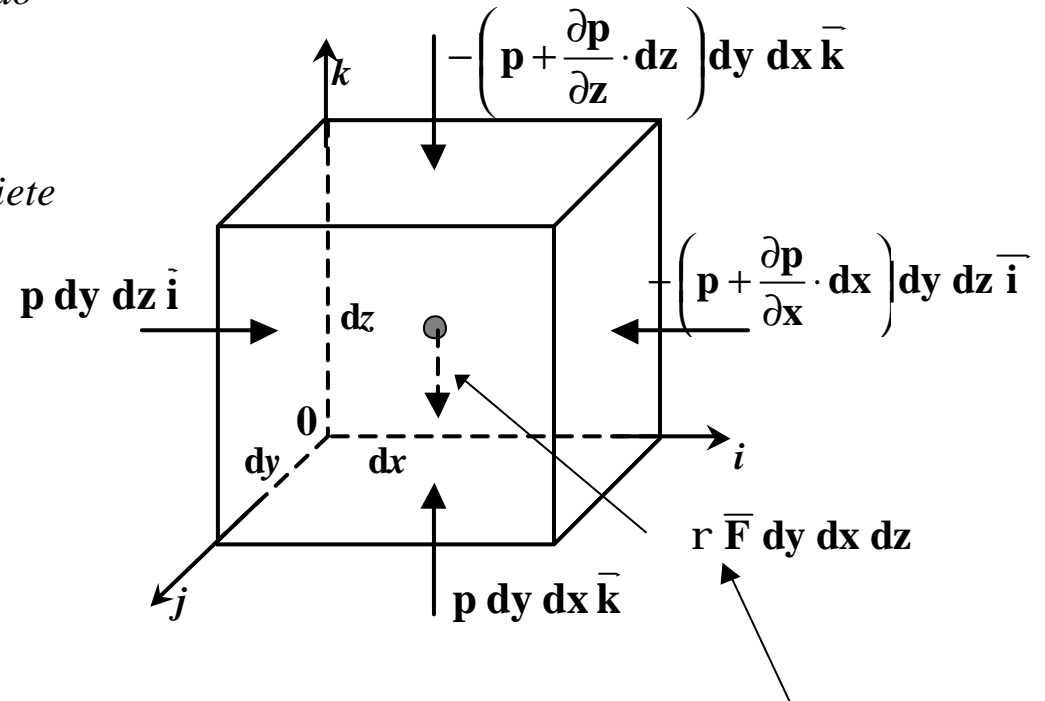
$$-\frac{\partial p}{\partial y} \cdot dx \, dy \, dz \, \bar{\mathbf{j}}$$

$$-\frac{\partial p}{\partial z} \cdot dx \, dy \, dz \, \bar{\mathbf{k}}$$

$$\mathbf{r} \bar{\mathbf{F}} \, dx \, dy \, dz - \left(\frac{\partial p}{\partial x} \bar{\mathbf{i}} + \frac{\partial p}{\partial y} \bar{\mathbf{j}} + \frac{\partial p}{\partial z} \bar{\mathbf{k}} \right) dx \, dy \, dz = \mathbf{r} \bar{\mathbf{a}} \, dx \, dy \, dz$$

$$\mathbf{r} (\bar{\mathbf{F}} - \bar{\mathbf{a}}) = \text{grad}(p)$$

Eq. di EULERO



forza di massa per unità di massa

Il Teorema di Bernoulli – Caso generale 3D

Sistema energeticamente chiuso; Fluido ideale ($t = 0$)

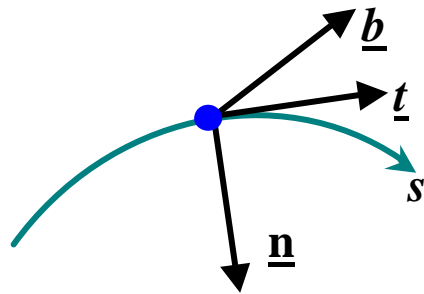
$$r (\underline{F} - \underline{a}) = \nabla p \text{ (Eulero)}$$

Campo gravitazionale: $\underline{F} = -g \nabla z$

Fluido incompressibile: $r = \text{costante}$

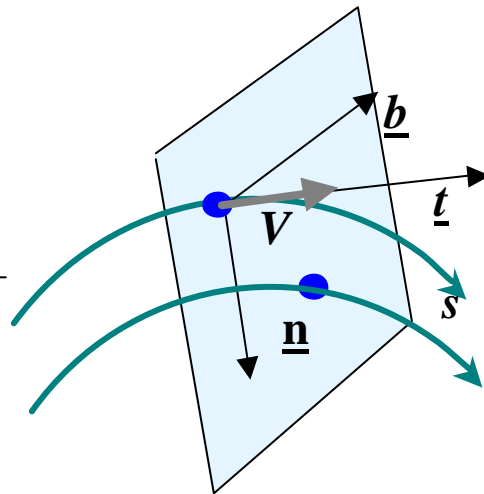
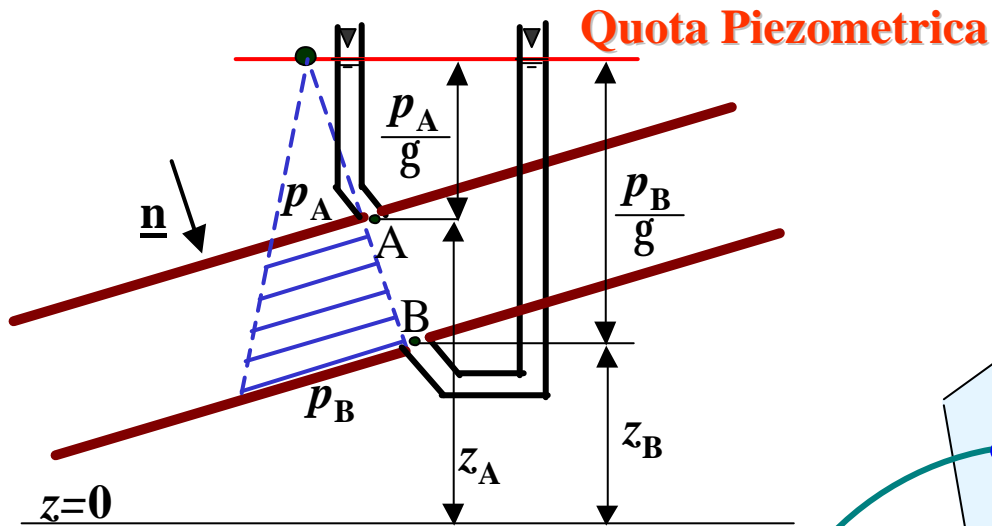
$$r \underline{F} = -rg \nabla z = -\nabla(rz) \quad \Rightarrow \quad -\frac{\underline{a}}{g} = -\frac{1}{g} \frac{d\underline{V}}{dt} = \nabla \left[z + \frac{p}{\gamma} \right]$$

Moto uniforme e quiete:
 $\underline{a} = 0$; $\nabla(z+p/\gamma)=0$



Proiezioni ($v = |\underline{V}|$)

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial}{\partial s} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = -\frac{1}{g} \frac{dv}{dt} \\ \frac{\partial}{\partial n} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = -\frac{v^2}{gr} \\ \frac{\partial}{\partial b} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = 0 \end{array} \right.$$



$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial s} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = - \frac{1}{g} \frac{dv}{dt} \\ \frac{\partial}{\partial n} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = - \frac{v^2}{gr} \\ \frac{\partial}{\partial b} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = 0 \end{cases}$$

HP: Traiettorie rettilinee:

$$r = \infty \Rightarrow v^2/(g r) = 0$$

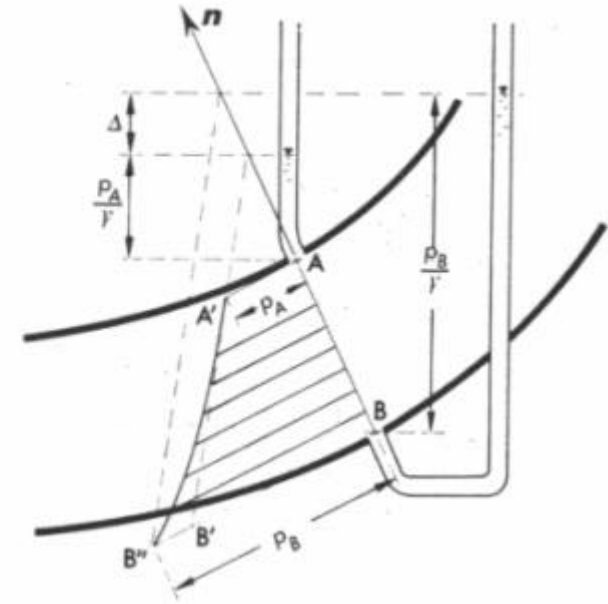
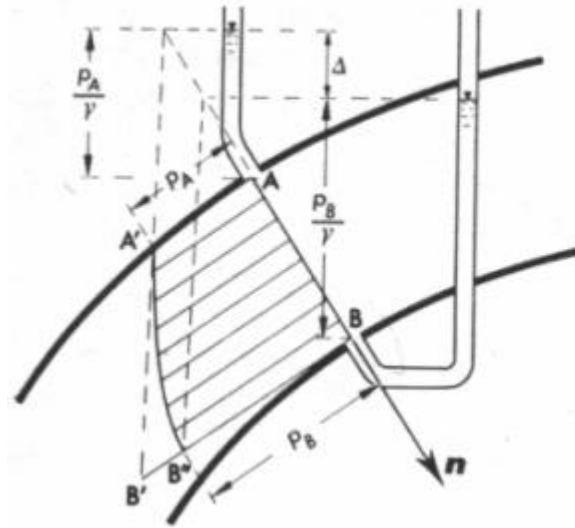
$\frac{\partial}{\partial n} \left[z + \frac{p}{g} \right] = 0 \longrightarrow$ Il termine $z + \frac{p}{g}$ è costante su tutta la sezione

La distribuzione delle pressioni sulla sezione è idrostatica

Traiettorie curvilinee:

$$z + \frac{p}{\gamma} = \text{costante}$$

$$\frac{\partial}{\partial n} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = - \frac{v^2}{gr}$$



$$\Delta = \left[z_B + \frac{p_B}{\gamma} \right] - \left[z_A + \frac{p_A}{\gamma} \right] = - \int_A^B \frac{v^2}{gr} dr$$

un solo punto non è in grado di rappresentare la distribuzione di pressioni in una sezione

HP: se r è abbastanza grande \Downarrow **Correnti lineari o gradualmente variate**

$$\rightarrow \frac{v^2}{gr} \cong 0 \quad \rightarrow \left[z + \frac{p}{\gamma} \right]_n \cong \text{costante}$$

la distribuzione delle pressioni sulla sezione può essere considerata idrostatica

Lungo la traiettoria

$$\frac{\partial}{\partial s} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = -\frac{1}{g} \frac{dv}{dt}$$

$v = v(t, s(t))$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial v}{\partial s} \frac{ds}{dt} = \frac{\partial v}{\partial t} + v \frac{\partial v}{\partial s} = \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial s} \left(\frac{v^2}{2} \right)$$

$$\frac{\partial}{\partial s} \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] = -\frac{1}{g} \frac{dv}{dt} = -\frac{1}{g} \frac{\partial v}{\partial t} - \frac{\partial}{\partial s} \left(\frac{v^2}{2g} \right)$$

Carico Totale

$$\frac{\partial}{\partial s} \left[z + \frac{p}{\gamma} + \frac{v^2}{2g} \right] = -\frac{1}{g} \frac{\partial v}{\partial t}$$

$$\frac{\partial}{\partial s} H = -\frac{1}{g} \frac{\partial v}{\partial t}$$

Ipotesi: (1) fluido ideale; (2) pesante;

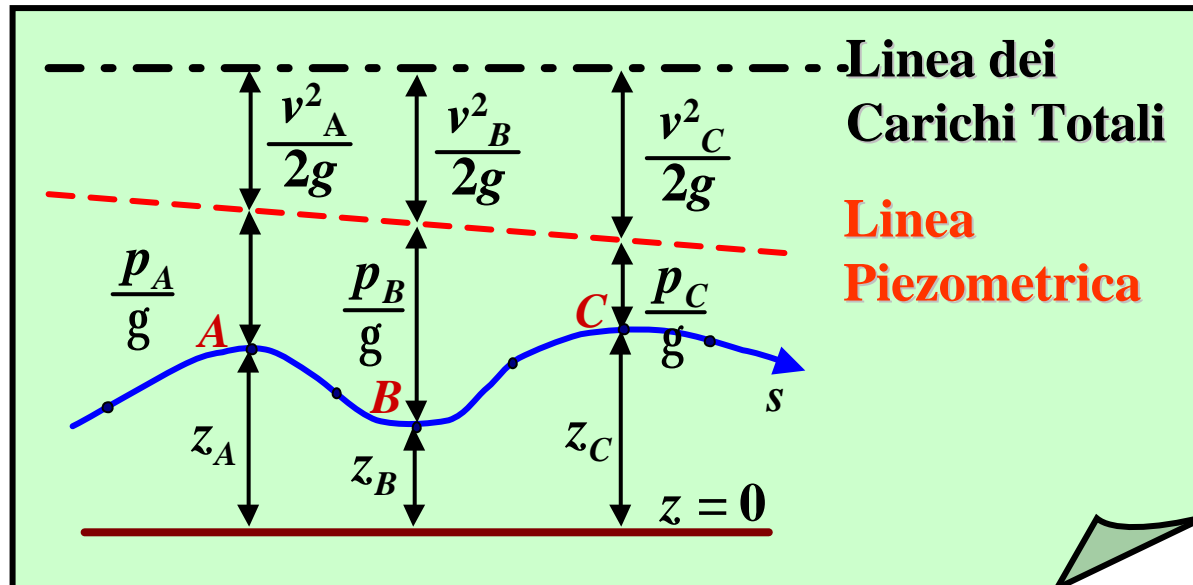
(3) incomprimibile; (4) moto permanente

Moto Permanente

$$\frac{\partial H}{\partial s} = 0$$

$$H = z + \frac{p}{\gamma} + \frac{v^2}{2g} = \text{Costante lungo la traiettoria}$$

Interpretazione fisica



Il lavoro compiuto su una particella dalle forze che su questa agiscono è uguale alla variazione dell'energia cinetica della particella stessa

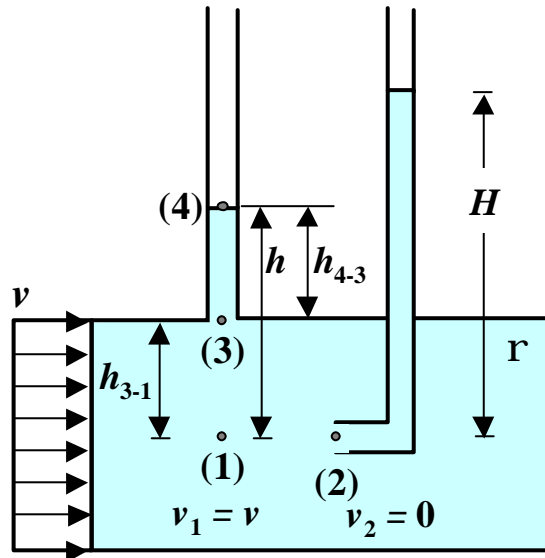
$$z + \frac{p}{g}$$

QUOTA PIEZOMETRICA

$H =$ energia specifica (per unità di peso) = **CARICO TOTALE**

- $z \Rightarrow$ energia posizionale (peso = 1) \Rightarrow lavoro dell'unità di peso
ALTEZZA GEODETICA
- $v^2/2g \Rightarrow$ energia cinetica (peso = 1) \Rightarrow lavoro dell'unità di peso $[(1/2 m v^2)/mg]$
ALTEZZA CINETICA (altezza di caduta libera per raggiungere v)
- $p/g \Rightarrow$ energia di pressione (peso = 1) \Rightarrow lavoro dell'unità di peso
ALTEZZA DI PRESSIONE (altezza di colonna di fluido per produrre la pressione p)

Pressione statica, dinamica, totale – punto di ristagno



$$p_2 = p_1 + (1/2) \rho v^2_1$$

La pressione nel punto di ristagno è maggiore della pressione statica p_1 della quantità $(1/2) \rho v^2_1$, *pressione dinamica*

Pressione totale

$$p_T = p + (1/2) \rho v^2 + \rho g z$$

$$p + \frac{1}{2} \rho V^2 + \rho g z = \text{costante}$$

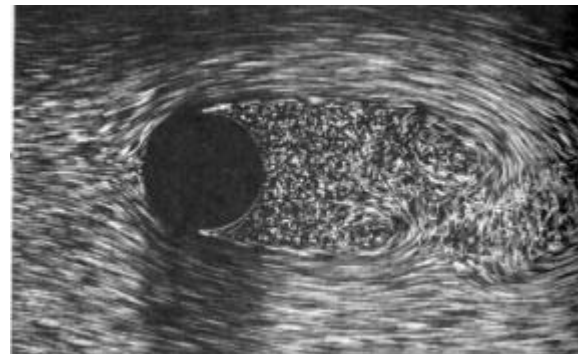
Ciascun termine può essere interpretato come una forma di pressione [N/m²]

p : pressione termodinamica (*pressione statica*)

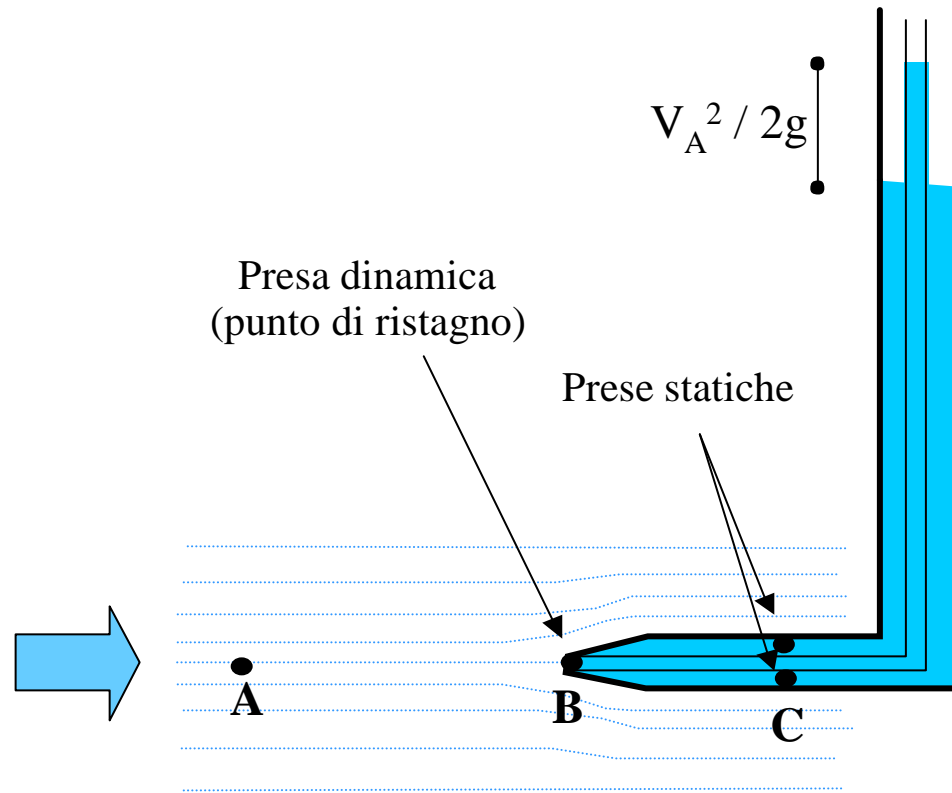
$$p_1 = \rho g h_{3-1} + p_3 = \rho g h \text{ (come se il fluido fosse fermo)}$$

$\rho g z$: pressione idrostatica - Variazione di pressione possibile per variazioni di energia potenziale del fluido, a seguito di cambiamenti di quota

$(1/2) \rho v^2$: pressione dinamica – Visualizzabile in (2), punto di ristagno



Misura delle velocità – TUBO DI PITOT



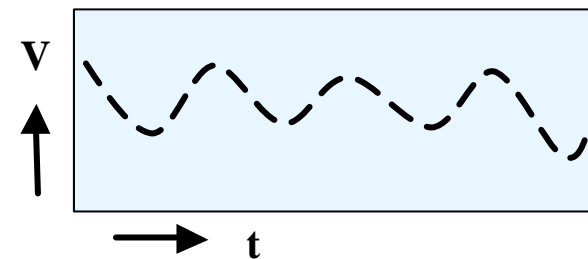
$$H_B = z_B + p_B/\gamma = H_A = z_A + p_A/\gamma + V_A^2/2g$$

$$V = \sqrt{2(p_B - p_A)/\rho}$$

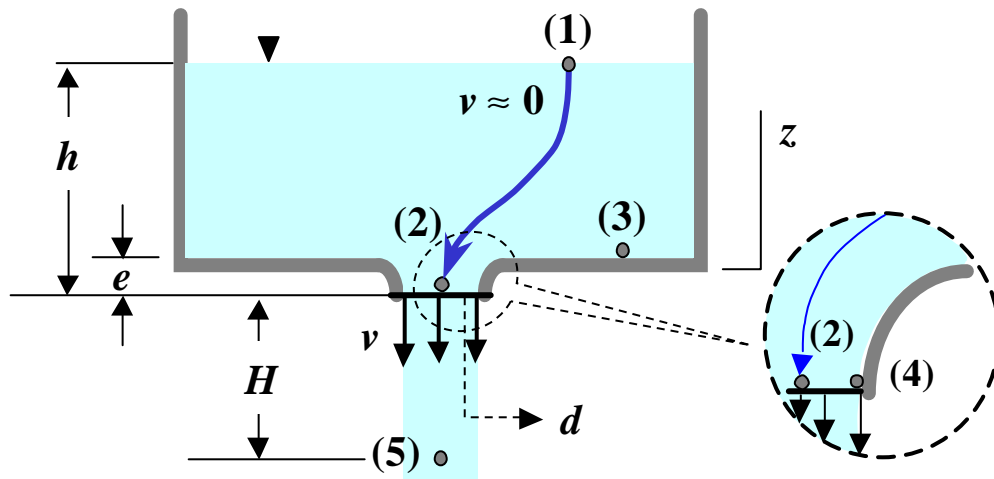
Abbinando al Pitot una cella di pressione è più facile acquisire l'andamento temporale delle velocità



Informazione in uscita



PROCESSI DI EFFLUSSO



$$z_1 + \frac{p_1}{\gamma} + \frac{v_1^2}{2g} = z_2 + \frac{p_2}{\gamma} + \frac{v_2^2}{2g}$$

Tra due punti su di una traiettoria

Pressione uguale a p_{atm} : traiettorie rettilinee - $p_2 \approx p_4$

Fisicamente: dal momento che non c'è componente della forza peso (o accelerazione) in direzione normale, la p è costante in quella direzione

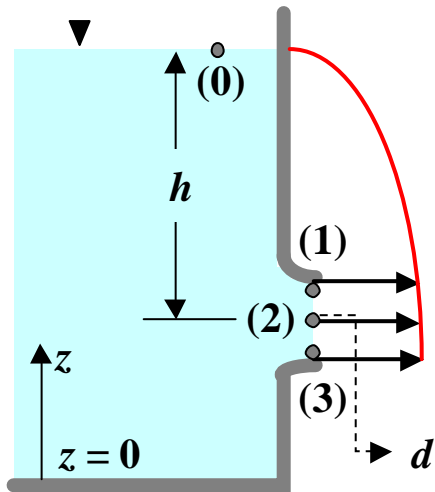
Tra (1) e (2): $h = v^2 / 2g$ $\Rightarrow v = \sqrt{2 g h}$

TORRICELLI

ottenibile anche scrivendo l'equazione di Bernoulli fra i punti (3) e (4): $v_3 \approx 0$; $p_3 = p_4 = p_{atm}$

Tra (2) e (5) il fluido accelera: $v_5 = \sqrt{2 g (h + H)}$

Tutta l'energia potenziale di una particella è convertita in energia cinetica



$d \ll h$ **P** la velocità del baricentro della vena è una ragionevole *velocità media* (distribuzione parabolica)

$$z_0 + \cancel{\frac{p_0}{\gamma}} + \cancel{\frac{v_0^2}{2g}} = z_2 + \cancel{\frac{p_2}{\gamma}} + \frac{v_2^2}{2g} \quad \longrightarrow \quad v_2 = \sqrt{2g(z_0 - z_2)} = \sqrt{2gh}$$

$$v_e = 0.98 - 0.99 v = C_v \sqrt{2gh} \quad \text{effettiva}$$

$$Q = A_c v_e = A_c C_v \sqrt{2gh} = A C_c C_v \sqrt{2gh}$$

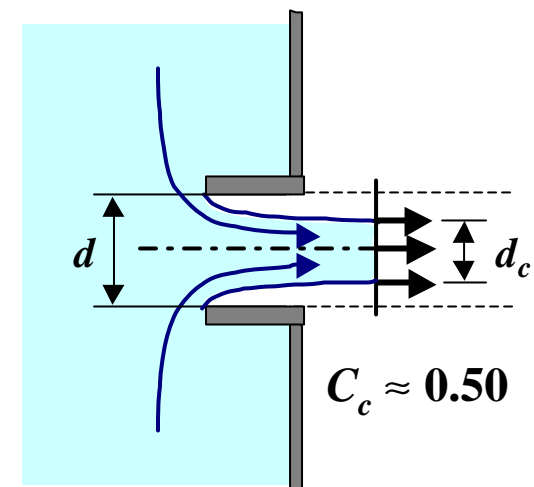
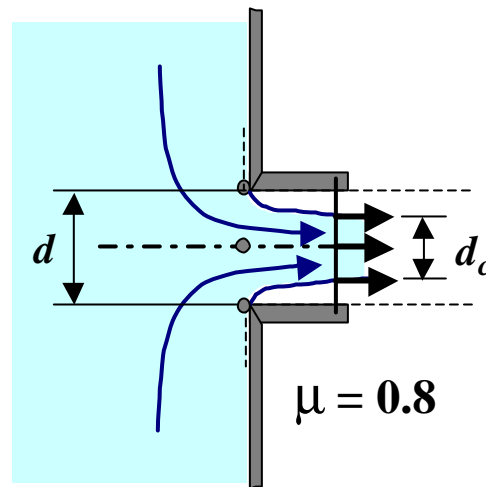
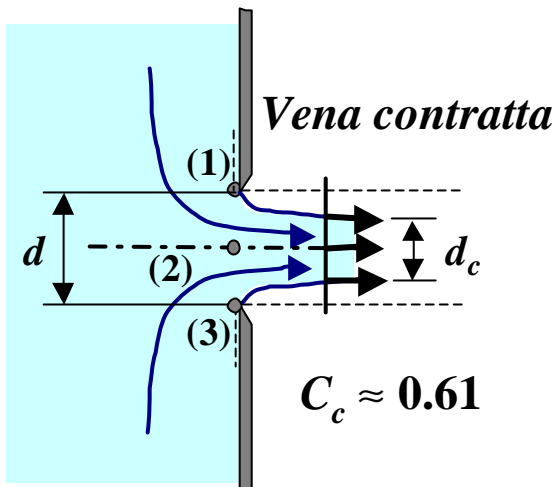
$$A_c = C_c A;$$

C_c = coefficiente di contrazione

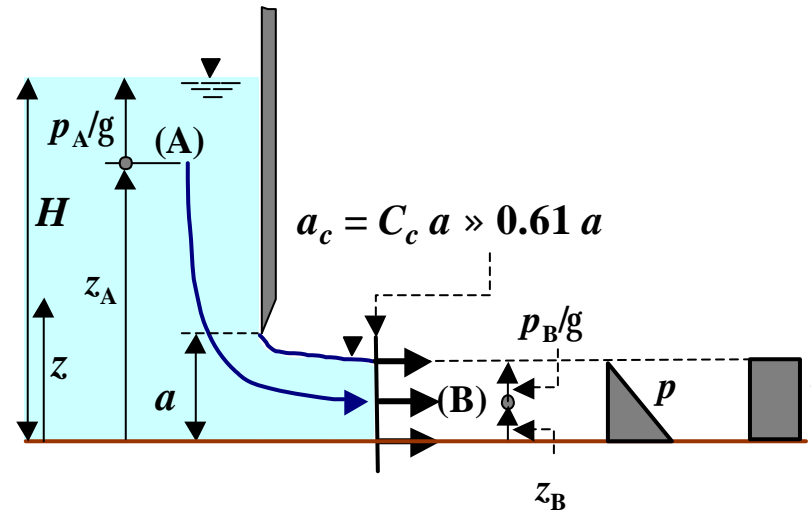
$$Q = \mu A \sqrt{2gh}$$

$$\mu = C_c C_v$$

coefficiente di efflusso

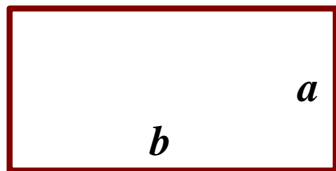


Efflusso da paratoia



In (B): corrente gradualmente variata $\longrightarrow z + p/g = \text{costante}$

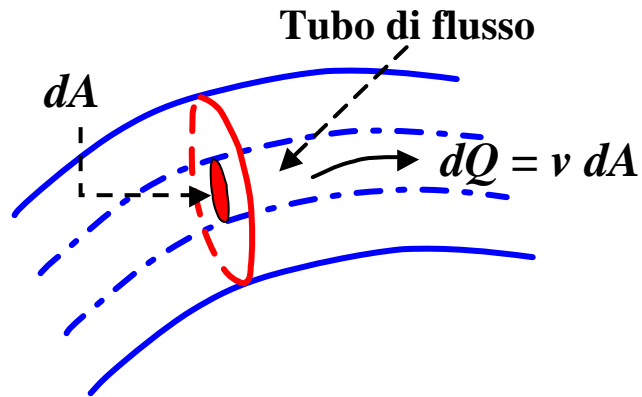
$$z_A + \frac{p_A}{\gamma} + \cancel{\frac{v_A^2}{2g}} = z_B + \frac{p_B}{\gamma} + \frac{v_B^2}{2g} \quad \longrightarrow \quad v_t = \sqrt{2g(H - C_c a)}$$



Sezione
rettangolare

$$Q = \mu a b \sqrt{2g(H - C_c a)}$$

Teorema di Bernoulli per correnti

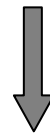


Potenza di una corrente

$$dP = (\gamma dQ) \cdot H; H = \text{carico totale (energia meccanica)}$$

$$P = \int_Q \gamma H dQ = \int_A \gamma H v dA = \gamma \int_A \left[z + \frac{p}{\gamma} + \frac{v^2}{2g} \right] v dA$$

Per ogni tubo di flusso, fluido ideale: $\begin{cases} H = \text{costante} \\ g dQ = \text{costante} \end{cases} \longrightarrow dP = \text{costante}$



La potenza, P , di una corrente di fluido ideale, incomprimibile, in condizioni di moto permanente, si mantiene costante, cioè assume lo stesso valore su tutte le successive sezioni trasversali.

Fino a qui è tutto vero per qualunque tipo di corrente. Adesso, vediamo cosa succede per correnti lineari

Corrente lineare (gradualmente variata): $z + p / g = \text{costante}$

$$P = \gamma \int_A \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] v \, dA + \gamma \int_A \frac{v^2}{2g} v \, dA = \gamma \left[z + \frac{p}{\gamma} \right] Q + P_c$$

Potenza cinetica

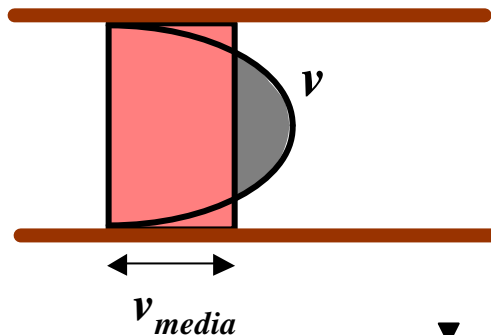
In generale, v^1 costante su di una sezione trasversale

Coefficiente di ragguglio, α , della potenza cinetica (coefficiente di Coriolis)

Moto uniforme turbolento: $\alpha \gg 1$ (1.06 – 1.08)

Moto uniforme laminare : $\alpha = 2$

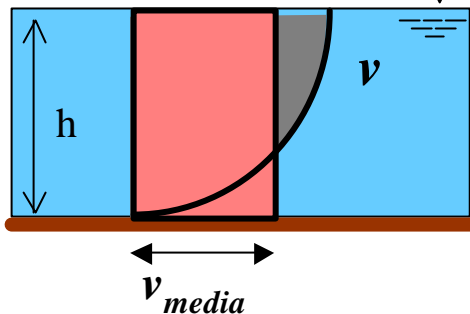
$$\alpha = \frac{\gamma \int_A \frac{v^2}{2g} v \, dA}{\gamma \frac{v_{media}^3}{2g} A}$$



$$P_c = \gamma \alpha \frac{v_{media}^2}{2g} Q$$

$$P = \gamma \left[z + \frac{p}{\gamma} + \alpha \frac{v_{media}^2}{2g} \right] Q = \gamma H_{medio} Q = \text{costante}$$

H_{medio} = energia specifica media

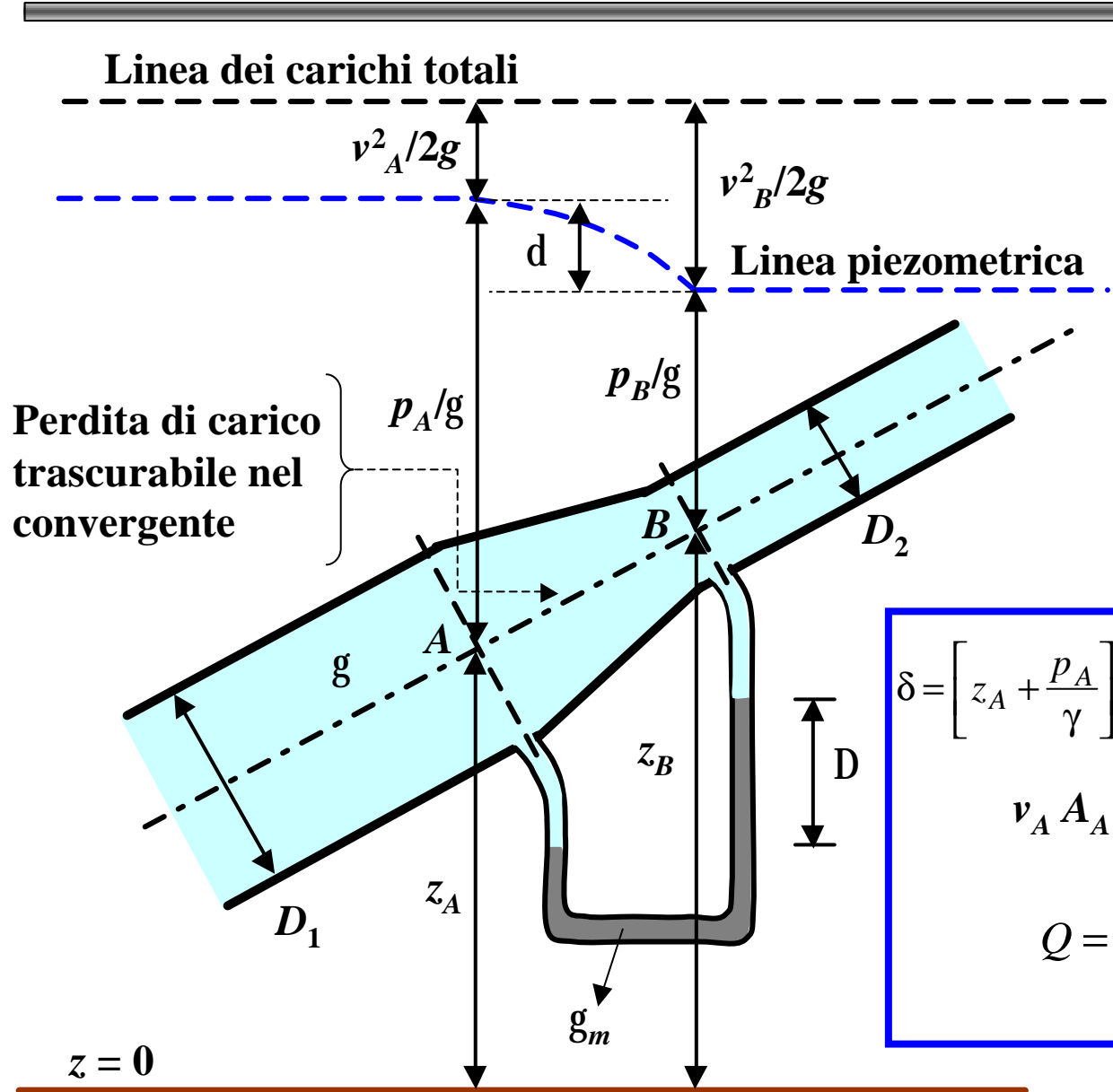


Per una corrente lineare di fluido ideale: $\begin{cases} P = \text{costante} \\ Q = \text{costante} \end{cases}$



$$H_{medio} = \text{costante}$$

Venturimetro

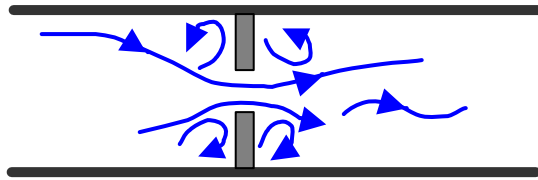


1. Teorema di Bernoulli esteso a corrente lineare con $a \gg 1$ ($v_{media} \gg v$)
2. Corrente lineare \neq piezometrica unica, convenzionalmente riferita all'asse, L.C.T. unica

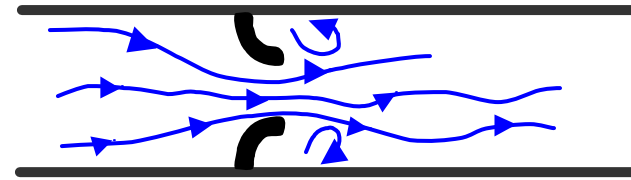
$$\delta = \left[z_A + \frac{p_A}{\gamma} \right] - \left[z_B + \frac{p_B}{\gamma} \right] = \frac{v_B^2 - v_A^2}{2g} = \Delta \frac{\gamma_m - \gamma}{\gamma}$$

$$v_A A_A = v_B A_B = Q = \text{costante}$$

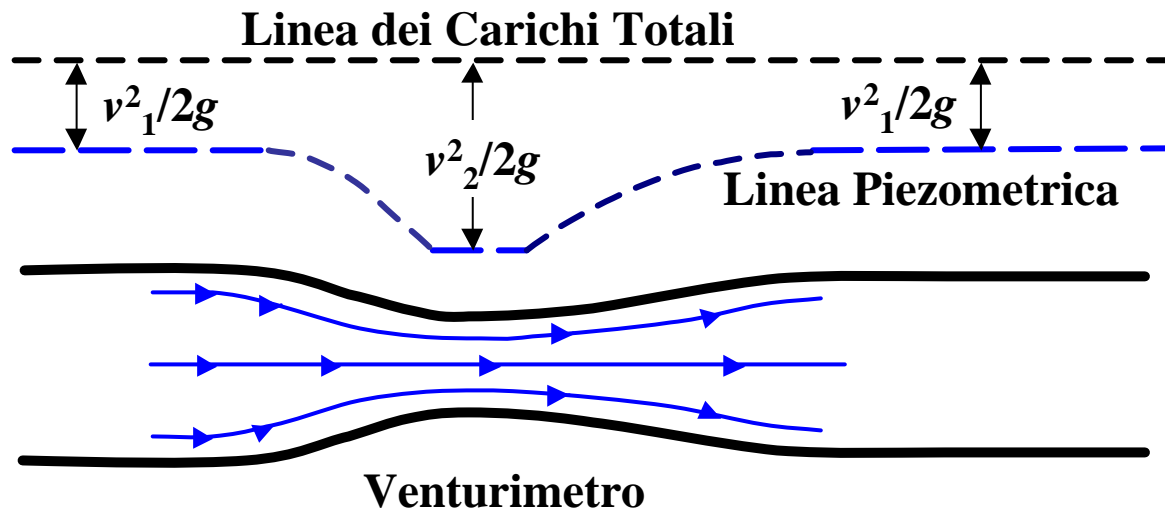
$$Q = \frac{A_A A_B}{\sqrt{A_A^2 - A_B^2}} \sqrt{2g\Delta \frac{\gamma_m - \gamma}{\gamma}}$$



Diaframma



Boccaglio



Venturimetro

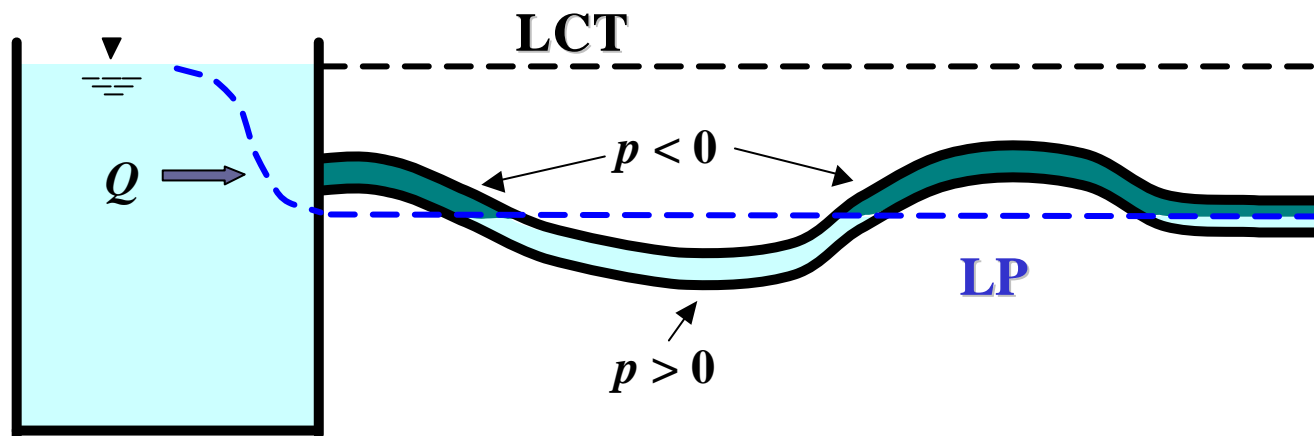
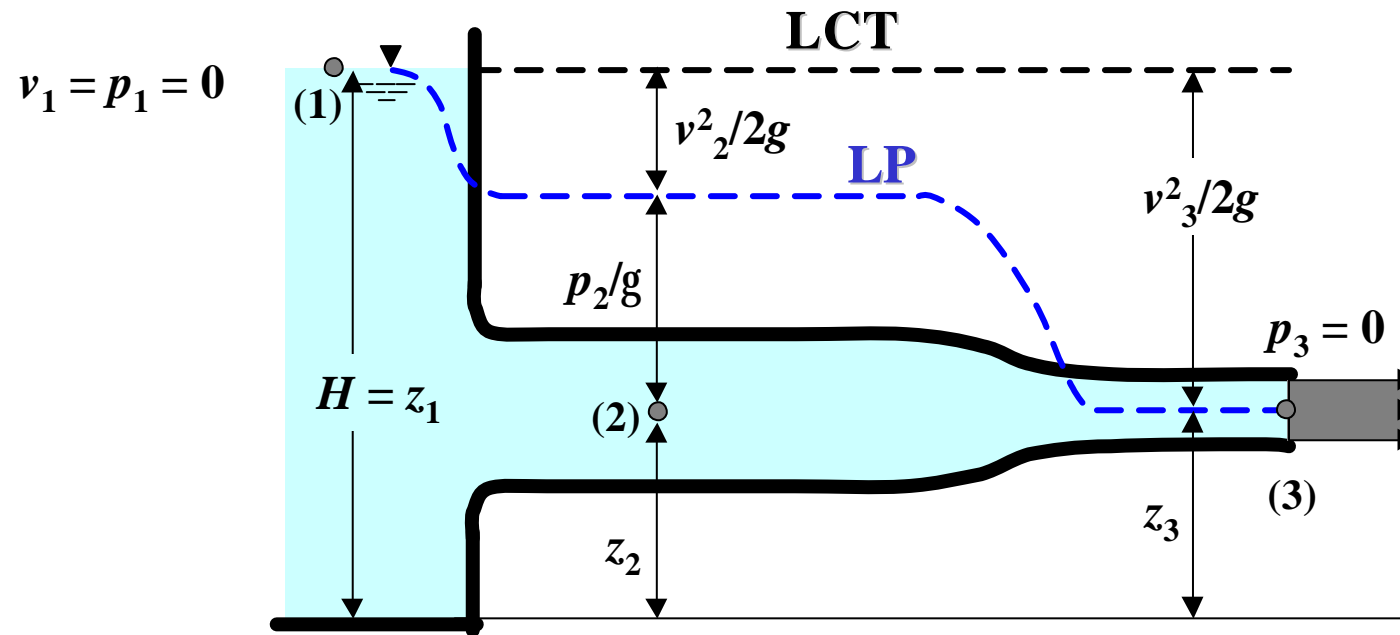
**Taratura
(laboratorio)**

$$Q = K \sqrt{\Delta}$$

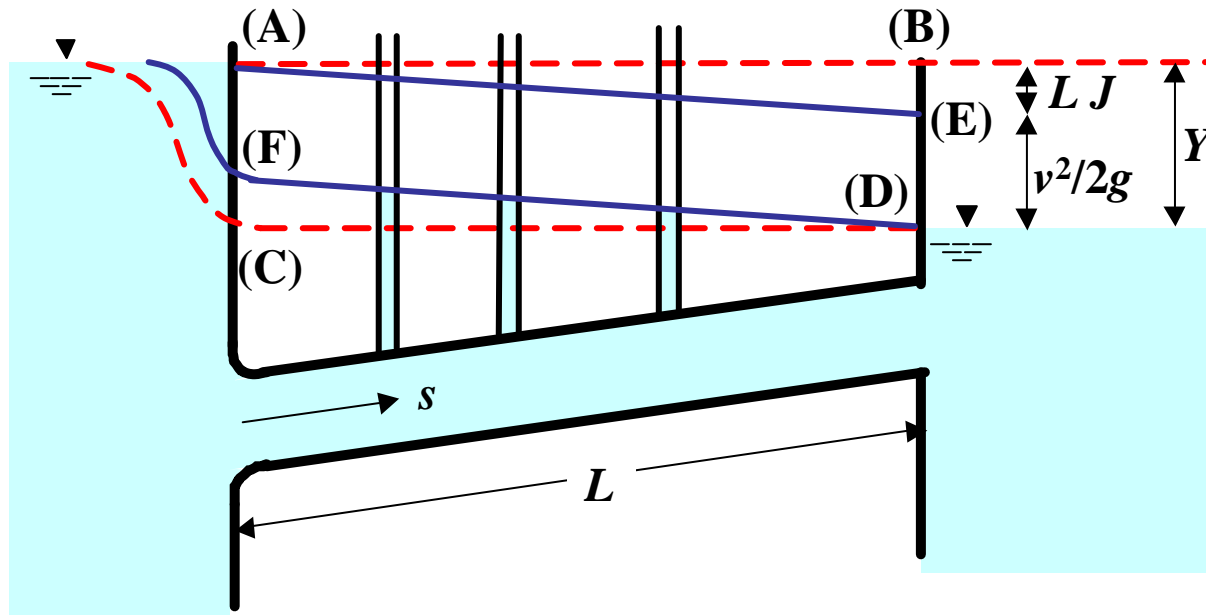
**D: lettura manometro
differenziale tra monte
e valle**

**N.B.: In generale, un aumento di velocità
è accompagnato da una diminuzione di
pressione (cavitazione)**

Linea piezometrica e linea dei carichi totali



Fluidi reali



H^1 costante

Viscosità

β

Sforzi
tangenziali

β

calore

Fluido ideale (velocità in condotta costante per tutte le traiettorie)

LCT: (AB)

LP : (CD)

Fluido reale (dissipazioni di energia meccanica)

LCT: (AE) = LP + $v^2/2g$

LP : (FD)

CADENTE $J = - \partial H / \partial s$

Cadente Piezometrica $J = - \partial / \partial s (z + p/g)$

Perdita di energia per unità di peso e di percorso, adimensionale

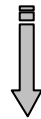
$$J = -\frac{\partial H}{\partial s} \quad \text{Equazione del moto}$$

$$\int_0^s dH = -\int_0^s J(s) ds \implies H(s) - H_0 = -\int_0^s J(s) ds$$

Moto uniforme

$J = \text{costante (LP } \circ \text{ LCT)}$

$$H(s) - H_0 = -J \cdot s$$

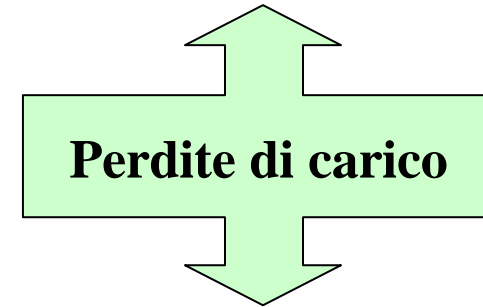


$$Y = J L + \frac{v^2}{2g}$$

L'intera energia disponibile si trasforma solo in parte in energia cinetica a causa delle dissipazioni

Continue

$J L$



Localizzate

l

(proporzionali a $v^2 / 2g$)

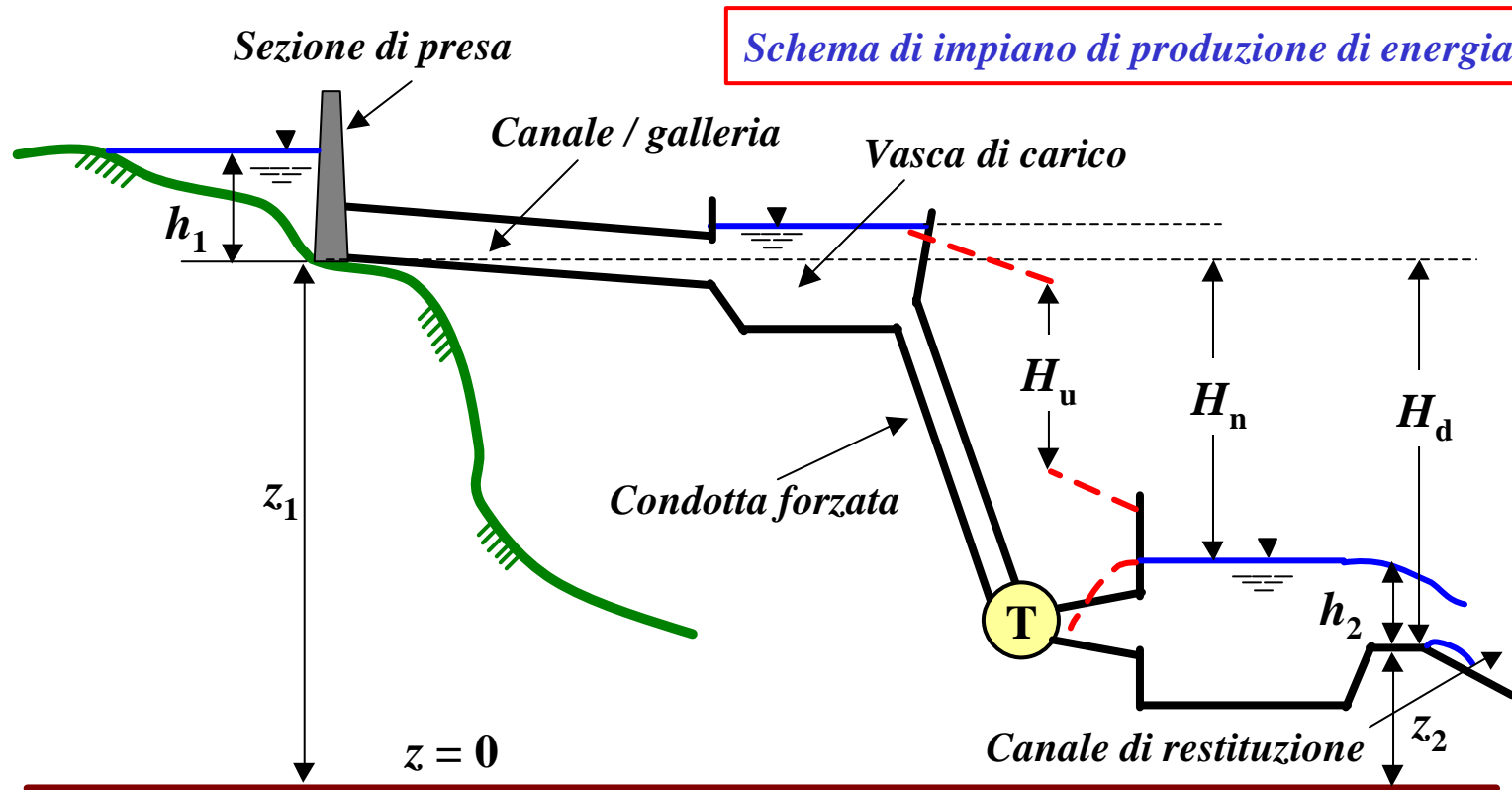


Equazione del moto

$$H(s) = H_0 - \int_0^s J(s) ds - \sum_i \lambda_i$$

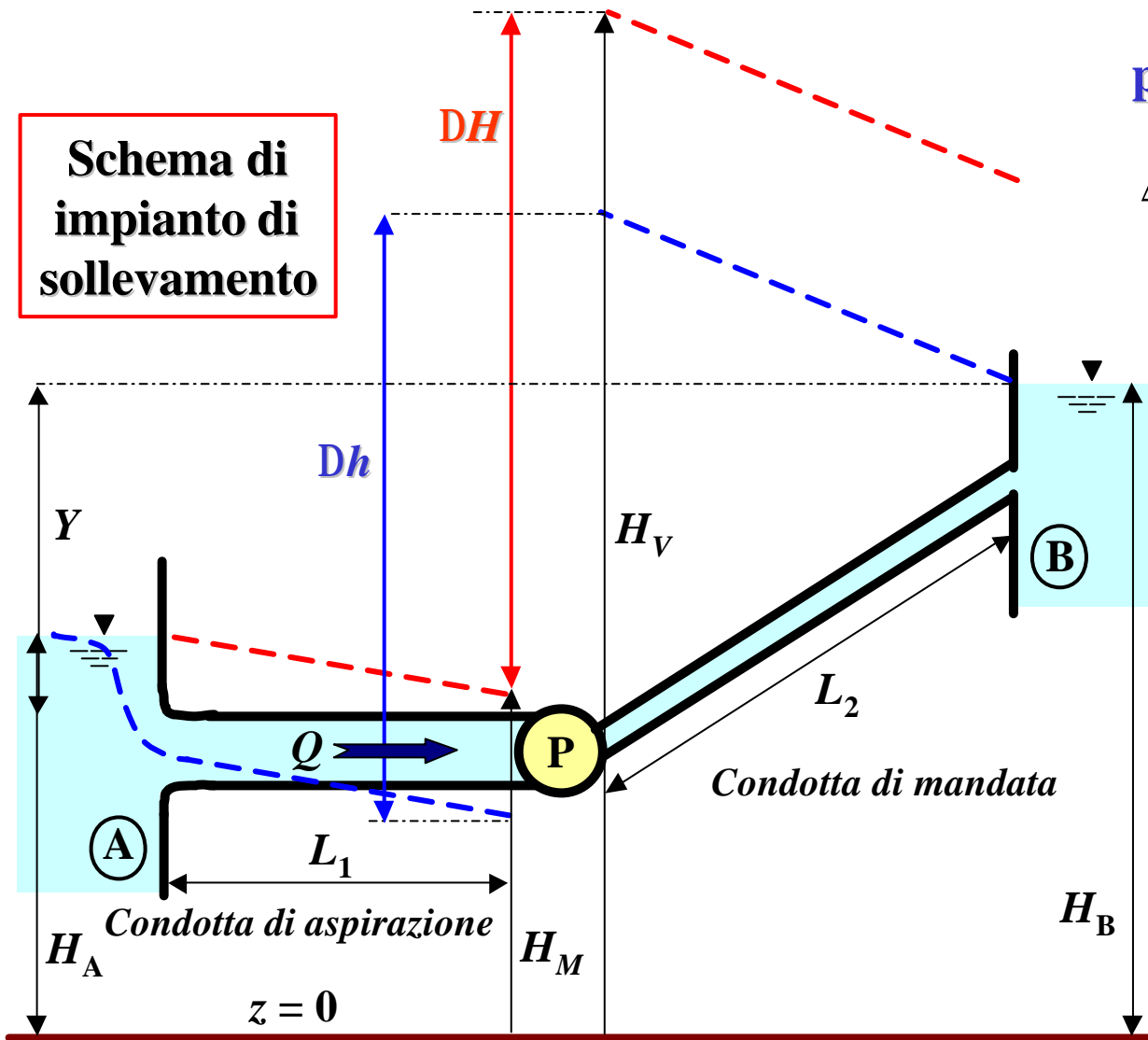
$P_t = g Q DH$ **potenza teorica** (nel S.I.: $P_t = (g Q DH) / 1000$ [KW])

$P_e = h g Q DH$ **potenza ritraibile dalla turbina** (rendimento $h = 0.8 - 0.9$)



In genere trascuro $h_1 - h_2, v_1^2/2g - v_2^2/2g \Rightarrow H_d = z_1 - z_2$ (Carico disponibile)

$H_u = \text{carico utile}; H_n = \text{salto nominale} \Rightarrow P_n = g Q H_n$ potenza nominale



prevalenza manometrica

$$\Delta h = \left[z_2 + \frac{p_2}{\lambda} \right] - \left[z_1 + \frac{p_1}{\lambda} \right]$$

prevalenza totale

$$DH = H_V - H_M$$

prevalenza geodetica

Y

Potenza ceduta al fluido

$$P_t = g Q DH$$

Potenza ceduta alla pompa

$$P_e = (g Q DH) / h$$

$Y = 0$ circuito chiuso \Rightarrow (la pompa deve vincere solo le resistenze distribuite/concentrate)

$Y < 0$ voglio convogliare più portata di quella che passerebbe naturalmente

Effetti della comprimibilità del fluido

Flusso isoterma (stazionario) di un gas ideale - Equazione di stato: $p = r RT$



Lungo una linea di corrente $\int \frac{dp}{\rho} + \frac{1}{2} V^2 + g z = C \implies RT \int \frac{dp}{p} + \frac{1}{2} V^2 + g z = C$

$$\frac{V_1^2}{2g} + z_1 + \frac{RT}{g} \ln \left[\frac{p_1}{p_2} \right] = \frac{V_2^2}{2g} + z_2$$

**V_1, z_1, p_1 , noti in una qualche
posizione sulla linea di corrente**

Nel limite per piccole differenze di pressione, $p_1/p_2 = 1 + (p_1 - p_2)/p_2 = 1 + e$ ($e \ll 1$)

Si ritrova la classica equazione di Bernoulli; $[\ln(1+e)] \gg e$

Trasformazione adiabatica di un gas perfetto: $p / \rho^k = C_0$

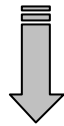


Lungo una linea di corrente $\int \frac{dp}{\rho} + \frac{1}{2} V^2 + g z = C \implies C_0^{1/k} \int p^{-1/k} dp + \frac{1}{2} V^2 + g z = C$

Si integra la pressione fra i punti 1 e 2 sulla linea di corrente



$$\begin{aligned} C_0^{1/k} \int_{p_1}^{p_2} p^{-1/k} dp &= C_0^{1/k} \left[\frac{k}{k-1} \right] \left[p_2^{(k-1)/k} - p_1^{(k-1)/k} \right] = \\ &= \left[\frac{k}{k-1} \right] \left[\frac{p_2}{\rho_2} - \frac{p_1}{\rho_1} \right] \end{aligned}$$



$$\left[\frac{k}{k-1} \right] \frac{p_1}{\rho_1} + \frac{V_1^2}{2} + g z_1 = \left[\frac{k}{k-1} \right] \frac{p_2}{\rho_2} + \frac{V_2^2}{2} + g z_2$$

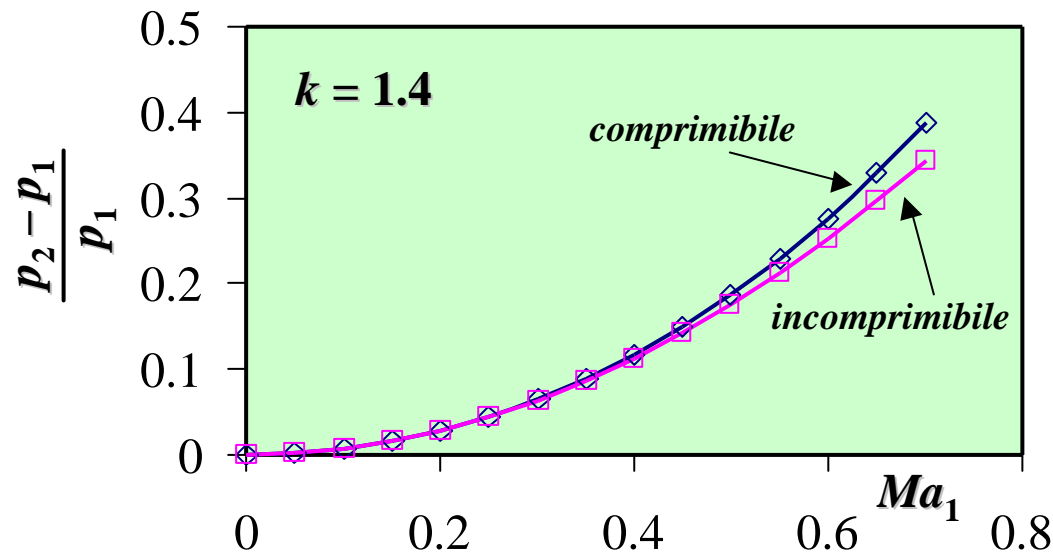
Nel limite per basse velocità questa equazione coincide con la classica equazione di Bernoulli per un gas perfetto, incomprimibile

Riscrivo nella forma adimensionale con $z_1 = z_2 = 0$; $V_2 = 0$

Ma_1
 $\left\{ \begin{array}{l} \text{Numero di MACH} \\ Ma_1 = V_1 / c_1; c_1 = \text{velocità del suono} = \sqrt{kRT_1} \end{array} \right. \implies \frac{p_2 - p_1}{p_1} = \left[\left(1 + \frac{k-1}{2} Ma_1^2 \right)^{k/(k-1)} - 1 \right]$

Dividiamo ciascun termine nell'equazione di Bernoulli (con $z_1 = z_2 = 0$; $V_2 = 0$) per p_1 e utilizziamo la legge dei gas perfetti, $p_1 = r RT_1$

$\rho \frac{V_1^2}{2} + p_1 = p_2 \implies \frac{p_2}{p_1} = \frac{V_1^2}{2RT_1} + 1 \implies \frac{p_2 - p_1}{p_1} = \frac{k Ma_1^2}{2}$
(essendo $Ma_1 = \frac{V_1}{\sqrt{kRT_1}}$)



$Ma < 0.3$ il fluido può essere considerato incomprimibile

$T \gg 15 \text{ }^\circ\text{C}$; $c_1 \gg 340 \text{ m/s} = 1224 \text{ km/h}$

**$V_1 = c_1 Ma = 0.3 \cdot 340 = 102 \text{ m/s}$
 $\gg 368 \text{ km/h}$**