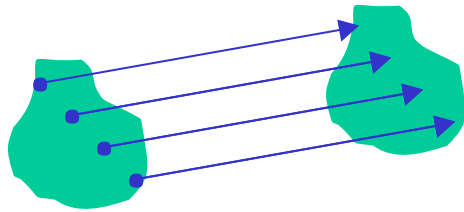


Descrizione Lagrangiana

il movimento del fluido è descritto seguendo la storia di ogni singola particella di fluido e descrivendone le caratteristiche in funzione dei suoi spostamenti e del tempo.

sistema
materiale



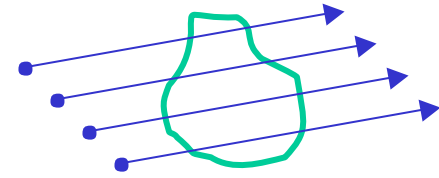
derivata temporale sostanziale
(derivata totale) $\frac{d}{dt}$

formulazione classica delle leggi fisiche

Descrizione Euleriana

il movimento del fluido è studiato descrivendone le caratteristiche come funzione dello spazio e del tempo. Le grandezze vengono osservate in punti fissi nello spazio, al variare del tempo.

volume
di controllo



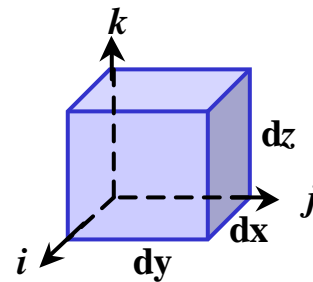
derivata temporale locale
(derivata parziale) $\frac{\partial}{\partial t}$

??? formulazione delle leggi fisiche ???

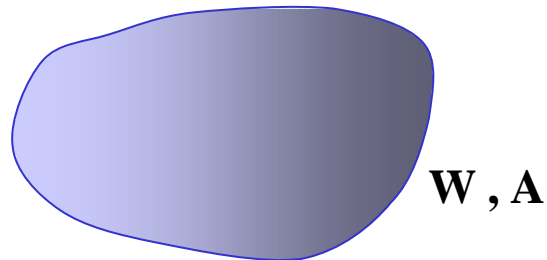


	riferimento Lagrangiano	riferimento Euleriano
conservazione della massa	$\frac{dm}{dt} = 0$?
1 ^a legge fondamentale della dinamica (bilancio quantità di moto)	$\bar{F} = m \cdot \bar{a}$? (cfr. parte H)

forma differenziale -
indefinita (locale)



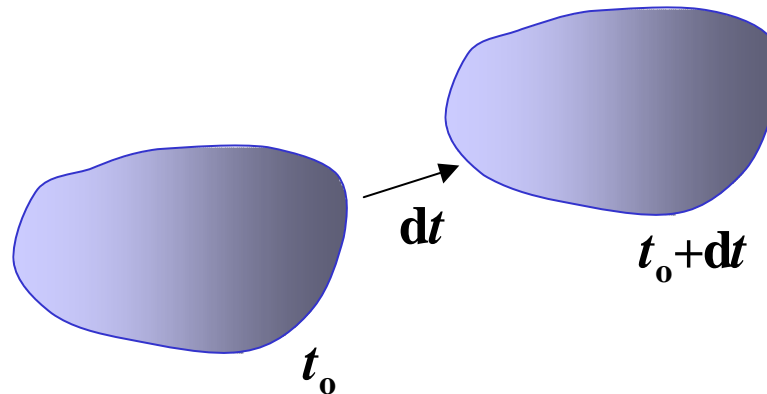
forma integrale (globale)



Conservazione della massa - Equazione di continuità

formulazione integrale

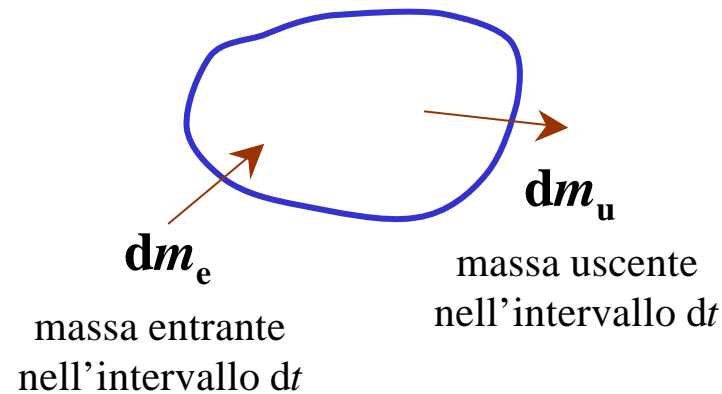
formulazione
Lagrangiana
(sistema materiale)



$$m(t_0) = m(t_0 + dt)$$

$$\frac{dm}{dt} = 0$$

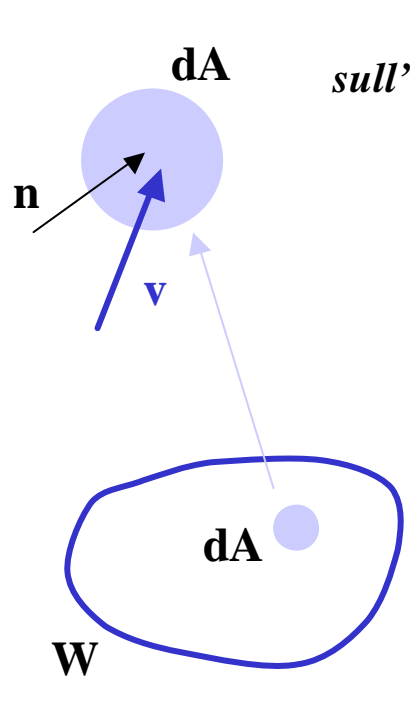
formulazione
Euleriana
(volume di controllo fisso)



nell'intervallo dt :
massa entrante - massa uscente =
= accumulo di massa nel volume W

$$dm_e - dm_u = dm_W$$

entrata / uscita di massa (nell'intervallo dt)



sull'areola infinitesima dA

prodotto scalare

$$dm_{dA} = \rho v_n \cdot dA \cdot dt = \rho \bar{v} \times \bar{n} \cdot dA \cdot dt$$

$v_n > 0 \Rightarrow$ massa entrante
 $v_n < 0 \Rightarrow$ massa uscente

sulla superficie finita A

$$dm_A = dt \cdot \int_A \rho \bar{v} \times \bar{n} \cdot dA$$

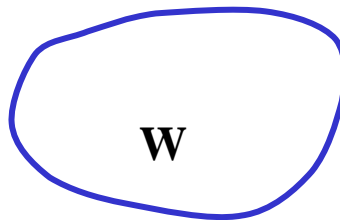
$$\frac{\partial m_A}{\partial t} = \int_A \rho \bar{v} \times \bar{n} \cdot dA$$

accumulo di massa (nell'intervallo dt)

nel volume finito W

$$m_W = \int_W \rho \cdot dW$$

$$\frac{\partial m_W}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \int_W \rho \cdot dW = \int_W \frac{\partial \rho}{\partial t} \cdot dW$$



bilancio di massa

(nell'intervallo dt)

$$dm_e - dm_u = dm_W$$

$$\frac{\partial m_e}{\partial t} - \frac{\partial m_u}{\partial t} = \frac{\partial m_W}{\partial t}$$

$$\frac{\partial m_A}{\partial t} = \frac{\partial m_W}{\partial t}$$



equazione di continuità

$$\int_A \rho \bar{v} \times \bar{n} \cdot dA = \int_W \frac{\partial \rho}{\partial t} \cdot dW$$

flusso netto di
massa sulla
superficie di
contorno

variazione nel
tempo della
massa conte-
nuta in W

caso particolare: $r = \text{cost}$ (liquidi)

$$\rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \quad (\text{anche se il moto non è permanente})$$

$$\begin{aligned} \rightarrow \int_A \rho \bar{\mathbf{v}} \times \bar{\mathbf{n}} \cdot d\mathbf{A} &= \\ &= \rho \int_A \bar{\mathbf{v}} \times \bar{\mathbf{n}} \cdot d\mathbf{A} = 0 \end{aligned}$$

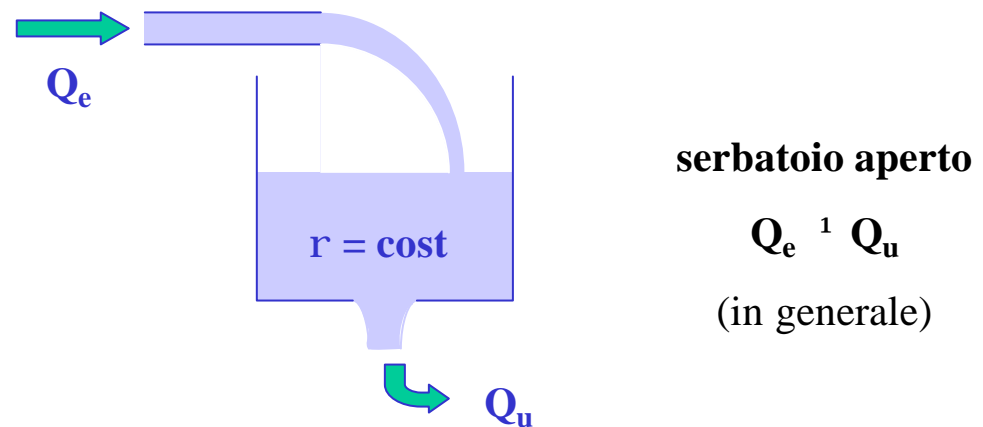
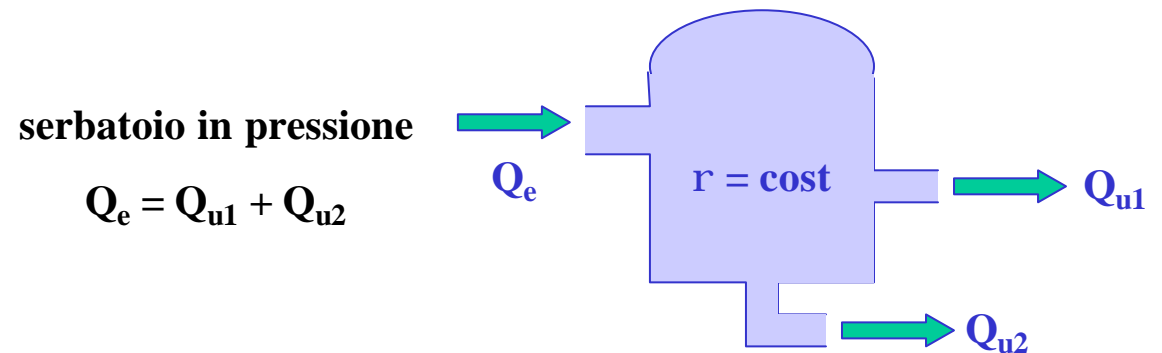
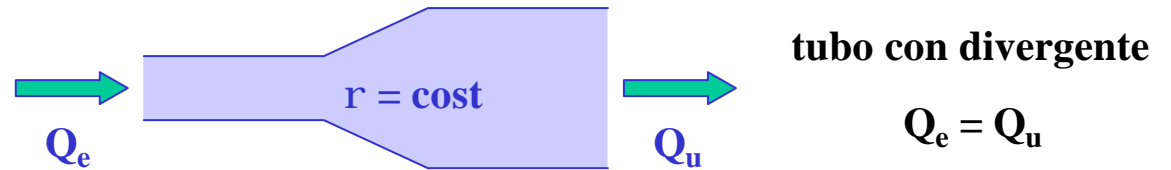
si definisce:

$Q =$ portata volumetrica sulla superficie A

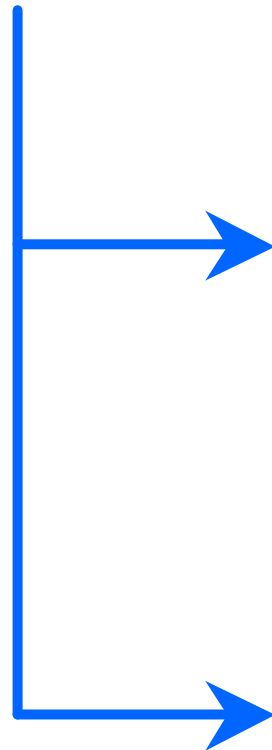
$$Q = \int_A \bar{\mathbf{v}} \times \bar{\mathbf{n}} \cdot d\mathbf{A}$$

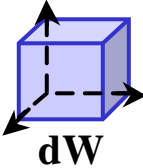
$$\rightarrow Q_{e/u} = \int_A \bar{\mathbf{v}} \times \bar{\mathbf{n}} \cdot d\mathbf{A} = 0$$

$$\rightarrow Q_e = Q_u$$



	riferimento Lagrangiano
conservazione della massa	$\frac{dm}{dt} = 0$



	conservazione della massa (eq. continuità)	
	riferimento Euleriano	
forma indefinita	$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho u}{\partial x} + \frac{\partial \rho v}{\partial y} + \frac{\partial \rho w}{\partial z} = 0$	
		
	variazione nel tempo della massa nel volume	flusso netto di massa sulla superficie di contorno
forma integrale	$\int_W \frac{\partial \rho}{\partial t} dW = \int_A \rho v_n dA$	
